

RB-KAIROS 5e



**MANIPULADOR
MÓVIL COLABORATIVO**
COMPLETAMENTE INTEGRADO
PARA **APLICACIONES INDUSTRIALES**

PICK & PLACE
INSPECCIÓN Y METROLOGÍA
ALIMENTACIÓN DE PIEZAS
APLICACIONES INDUSTRIALES
INVESTIGACIÓN & DESARROLLO



ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

MECÁNICA

Dimensiones	978 x 776 x 1.010 mm
Peso	115 kg + 20,6 kg
Capacidad de carga	100 kg / 250 kg
Velocidad	1,5 m / s
Entorno	Interior
Protección	IP52 / IP64
Autonomía	6 / 12 h
Batería	LiFePO₄ 15 / 30Ah@48V
Motores de tracción	4 x 500 W Servomotores sin escobillas con freno de seguridad
Rango de temperatura	0° a+ 50°C
Máxima pendiente	10 %

CONTROL

Controlador **Arquitectura abierta en ROS
CPU integrado con Linux**

Comunicación **WiFi 02.11a / b / g / n / ac
Bluetooth 5.1**

Conectividad **Interna: USB, RS232 y GPIO
Externa: USB, RJ45, fuente de
alimentación 5, 12 VDC y batería**

**Listo para la integración "plug
and play" de los brazos Universal
Robots™ (versión OEM DC)**

UR5E

Capacidad de carga **5 kg**

Alcance **850 mm**

**Listo para la integración de
accesorios compatibles con el
brazo disponibles en la tienda
ROS Components**

